



# 2020年度 東海大学 1日目

## 【 講 評 】

解きやすい問題と解きにくい問題の差が激しい。解ける問題を確実に得点することが肝要である。

- 1 は標準的な動滑車の問題。ただ、(5)の相対速度の議論はなれていないとやや難しいか。(4)までは確実に得点したい。
- 2 は球殻の電位の問題であるが、やや見慣れない設定である。落ち着いて電位に着目すれば解けなくはないが、試験場では厳しかっただろう。
- 3 は基本的な光の干渉。これは落とせない。
- 4 は気体分子運動論に類似した議論による光子の問題。設定こそ見慣れないが、やること自体は至って単純である。出来が分かれた問題だろう。

【 解 答 ・ 解 説 】

1

解答

$$(1) \frac{M-m}{M+m}g \qquad (2) \frac{4mM}{M+m} \qquad (3) \frac{M}{M+2m}g$$

$$(4) \frac{16mM}{M+2m}g \qquad (5) \frac{m}{2(M-m)}v$$

解説

(1) 下向きを正とし、A,B,Cの加速度をそれぞれ $a_A, a_B, a_C$ とする。

いま、物体Aが静止しているの、滑車2は定滑車と見做してよく、 $a_B = -a_C$ である。また、滑車2にかかっているひもの張力を $T$ として運動方程式を立てると、

$$Ma_B = Mg - T$$

$$ma_C = mg - T$$

である。これと $a_B = -a_C$ より、 $a_B = \frac{M-m}{M+m}g$ である。

(2) 前問で $T$ を求めると、 $T = \frac{2mM}{M+m}g$ である。滑車2における力のつり合いより、滑車1にかかるひもの張力は $2T$ であることがわかるので、物体Aの力のつり合いを考えると、 $m_A = 2T/g = \frac{4mM}{M+m}$ であるとわかる。

(3) 滑車2の(下向き正とした)加速度は $\frac{a_B + a_C}{2}$ である。よって、滑車の束縛条件は $2a_A = -(a_B + a_C)$ である。

各物体について運動方程式を立てると、

$$4Ma_A = 4Mg - 2T$$

$$Ma_B = Mg - T$$

$$ma_C = mg - T$$

である。これらと束縛条件を解けば、 $a_A = \frac{M}{M+2m}g$ である。

(4) 前問で $T$ を求めれば、 $T = \frac{4mM}{M+2m}g$ である。滑車1についての力のつり合いを考えると(滑車1にかかるひもの張力が $2T$ であることから)、滑車1をつるすひもの張力は $4T = \frac{16mM}{M+2m}g$ である。

(5)  $a_B = \frac{M-2m}{M+2m}g$ であり、 $a_C = -\frac{3M-2m}{M+2m}g$ である。よって、物体Bに対する物体Cの相対加速度の大きさは $|a_C - a_B| = \frac{4(M-m)}{2m+M}$ である。また、物体Aに対する物体Bの相対加速度の大きさは

$|a_B - a_A| = \frac{2m}{M+2m}g$ である。よって、相対加速度の比と相対速度の比は(初速がいずれも0であるため)一致することより、

$$|v_B - v_A| = \left| \frac{a_B - a_A}{a_C - a_B} (v_C - v_B) \right| = \frac{m}{2(M-m)}v$$

である。

2

解答

(1)  $-\frac{3kQ}{r} + \frac{kQ}{3a}$  [V]

(2)  $\frac{2kQ}{aR}$  [A]

(3)  $3Q$  [C]

(4)  $\frac{3kQ^2}{a}$  [J]

(5)  $0$  [V]

解説

(1) 以下、単位は省略する。A,B 合わせて  $-2Q$  の電荷を持つため、 $r > 3a$  での電位は無限遠方を基準として  $-\frac{2kQ}{r}$  となる。 $a < r < 3a$  では、外側の電荷は(定数分の違いを除いて)関係なく、ある定数  $V_0$  を

用いて  $V = -\frac{3kQ}{r} + V_0$  と書ける。ここで、 $r = 3a$  で電位が連続的であるという境界条件を用いれば、

$$-\frac{3kQ}{3a} + V_0 = -\frac{2kQ}{3a} \text{ となり、結局求める電位は } -\frac{3kQ}{r} + \frac{kQ}{3a} \text{ となる。}$$

(2) スイッチ  $S_1$  を閉じた直後の A,B の電位はそれぞれ  $V_A = -\frac{8kQ}{3a}, V_B = -\frac{2kQ}{3a}$  である。よって、電位差の大きさは  $\frac{2kQ}{a}$  であり、これが抵抗にかかる電圧となるので、求める電流の大きさは  $\frac{2kQ}{aR}$  である。

(3) A,B の電位差がなくなるまで電荷の移動は続く。A,B の電位差がないということは、AB 間に電場が発生しないということであるから、ガウスの法則より A の電荷が 0 ということに等しい。元々 A には  $-3Q$  の電荷があったわけだから、抵抗を通過した電気量の大きさは  $3Q$  である。

(4) スイッチ  $S_1$  を開く前の系は、電位差  $V = \frac{2kQ}{a}$  で電荷  $3Q$  のコンデンサーと見做すことができ、このコンデンサーに蓄えられたエネルギーが抵抗で消費されたと考えることができる。よって、求めるエネルギーは  $\frac{1}{2} \cdot 3Q \cdot V = \frac{3kQ^2}{a}$  である。

(5) スイッチ  $S_2$  を閉じると、B の電位は 0 となる。A の電荷が 0 であることから、AB 間に電場はなく、A と B の電位は一致するので、求める電位は 0 である。

3

解答

(1) ア

(2) エ

(3) オ

(4) カ

(5) エ

解説

(1) 屈折の法則により、ガラス中の光の波長を  $\lambda'$  とすると、 $\frac{\lambda'}{\lambda} = \frac{\sin \theta_2}{\sin \theta_1}$  であるので、 $\lambda' = \frac{\sin \theta_2}{\sin \theta_1} \lambda$  である。

(2) 空気層のガラス板に対する入射角は  $\theta_1$  である。よって、RS 間の距離は  $\frac{d}{\cos \theta_1}$  となる。

(3) S から直線 AR に下ろした垂線の足を T、S を通りガラス板に垂直な直線と直線 AR の交点を U とする。直角三角形 STU を考えると、求める経路差は TU の長さに等しい。また、 $\angle SUT = \theta_1$  であること、および SU の長さが  $2d$  であることを用いれば、求める経路差は  $2d \cos \theta_1$  である。

(4) S の反射では位相が変わらず、R の反射では位相が  $\pi$  ずれるため、前問の経路差が波長の半整数倍であれば強め合う。よって、求める条件は  $2d \sin \theta_1 = \left(m + \frac{1}{2}\right) \lambda$  である。

(5)  $n$  がガラスの屈折率より大きいことから、S の反射では位相が  $\pi$  ずれ、R の反射では位相が変わらない。また、空気層での入射角を  $\theta_3$  とすると、 $\sin \theta_3 = \sin \theta_1 / n$  となり、2つの光の光路差は  $2nd \cos \theta_3 = 2d \sqrt{n^2 - \sin^2 \theta_1}$  となる。この光路差が波長の半整数倍であれば強め合うので、求める条件は  $2d \sqrt{n^2 - \sin^2 \theta_1} = \left(m + \frac{1}{2}\right) \lambda$  となる。

4

解答

- (1) ウ                      (2) イ                      (3) オ                      (4) ア                      (5) エ

解説

(1) 光子の運動量の大きさは  $h\nu/c$  である。  $x$  成分はこの  $v_x/c$  倍であるから、求める運動量の  $x$  成分は  $\frac{h\nu v_x}{c^2}$  である。

(2) 光子が面 S にぶつくと、運動量の  $x$  成分は  $\frac{h\nu v_x}{c^2}$  から  $-\frac{h\nu v_x}{c^2}$  に変化するの、壁に与えられる力積は  $\frac{2h\nu|v_x|}{c^2}$  である。また、一個の光子は (容器内を一往復するのに  $2L$  だけかかることから) 時間  $\frac{2L}{|v_x|}$  に一回の頻度で面 S にぶつかる。よって、時間平均した力の大きさは、

$$\frac{2h\nu|v_x|}{c^2} \cdot \frac{|v_x|}{2L} = \frac{h\nu v_x^2}{c^2 L}$$

である。

(3) まず、速度の二乗平均が一致するという条件から、平均を考えたとき  $v_x^2 + v_y^2 + v_z^2 = 3v_x^2 = c^2$  であるとしてよい。これより、  $N$  個の光子による圧力は

$$p = \frac{N h \nu v_x^2}{c^2 L} \cdot \frac{1}{L^2} = \frac{N h \nu}{3L^3}$$

となる。

一方、全体のエネルギーは  $Nh\nu$  であり、単位体積当たりのエネルギーは  $u = Nh\nu/L^3$  である。よって、  $p = \frac{1}{3}u$  である。

(4) 一辺の長さを  $\Delta L$  だけ変化させたときに気体が外部にする仕事は、  $\Delta L/L$  の二次以上は無視してよいことから、  $p$  は一定で、変化させる辺以外の辺の長さは  $L$  であると見做してよく、  $pL^2\Delta L$  としてよい。よって、エネルギーの減少は

$$\Delta U = 3pL^2\Delta L = Nh\nu \frac{\Delta L}{L}$$

である。よって、体積当たりのエネルギーは

$$\frac{uL^3 - \Delta U}{(L + \Delta L)^3} \doteq \frac{Nh\nu}{L^3} \left(1 - \frac{\Delta L}{L}\right) \left(1 - 3\frac{\Delta L}{L}\right) \doteq \frac{Nh\nu}{L^3} \left(1 - 4\frac{\Delta L}{L}\right)$$

となり、求める変化量は  $-4\frac{Nh\nu\Delta L}{L^4}$  である。

お問い合わせは ☎0120-302-872

<https://keishu-kai.jp/>